

UNIVERSITÀ DI PAVIA
FACOLTÀ DI INGEGNERIA
CORSO DI LAUREA IN INGEGNERIA CIVILE E AMBIENTALE/PER L'AMBIENTE E IL TERRITORIO
Esame di Fisica Matematica
28 gennaio 2013

Il *candidato* scriva nello spazio sottostante il proprio Cognome e Nome.

COGNOME

NOME

La *prova* consta di **2** esercizi e **2** domande, e durerà **2 ore** e **30 minuti**. *Non è permesso* usare né calcolatrice né telefono cellulare/smartphone; non è consentito consultare testi o appunti, al di fuori di quelli eventualmente distribuiti dalla Commissione pena l'esclusione dalla prova.

Esercizi

1. Un corpo rigido piano è ottenuto saldando ad una lamina rettangolare omogenea $OABC$ di lati $OA = 4\ell$ e $AB = 2\ell$, e massa $3m$, una lamina quadrata omogenea $DBEF$ di lato 2ℓ , e massa $2m$, in modo che il vertice D cada in BC , e un disco \mathcal{D} omogeneo di raggio ℓ , e massa $4m$, in modo che sia tangente a BC e DF . Utilizzando il riferimento cartesiano ortogonale centrato in O , e con assi x ed y paralleli ad OA e OC , calcolare:

1. La posizione del baricentro G del corpo nel riferimento assegnato.

$$(x_G, y_G) = \left(\frac{15}{7}\ell, \frac{17}{7}\ell \right).$$

2. I momenti di inerzia I_{yy}^{OABC} , I_{yy}^{DBEF} e $I_{yy}^{\mathcal{D}}$ rispetto all'asse y delle tre lamine, separatamente.

$$I_{yy}^{OABC} = \frac{32}{3}m\ell^2, \quad I_{yy}^{DBEF} = 28m\ell^2, \quad I_{yy}^{\mathcal{D}} = \frac{5}{2}m\ell^2.$$

3. I momenti di inerzia I_{xx}^{OABC} , I_{xx}^{DBEF} e $I_{xx}^{\mathcal{D}}$ rispetto all'asse x delle tre lamine, separatamente.

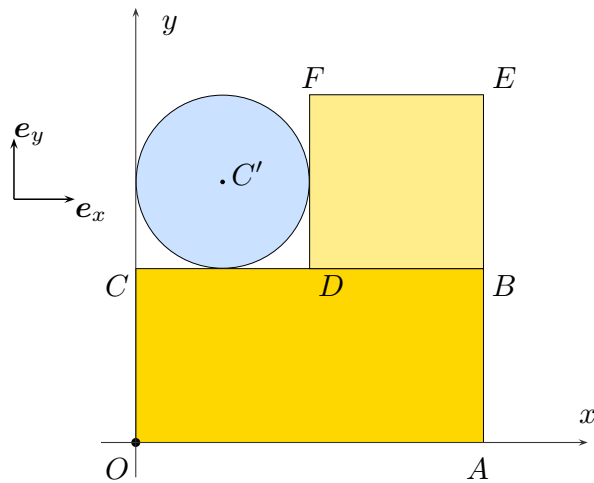
$$I_{xx}^{OABC} = \frac{8}{3}m\ell^2, \quad I_{xx}^{DBEF} = 28m\ell^2, \quad I_{xx}^{\mathcal{D}} = \frac{37}{2}m\ell^2.$$

4. La matrice di inerzia complessiva $[\mathbf{I}_O]$ del corpo rispetto al sistema assegnato.

$$[\mathbf{I}_O] = \begin{pmatrix} \frac{295}{6}m\ell^2 & -37m\ell^2 & 0 \\ -37m\ell^2 & \frac{247}{6}m\ell^2 & 0 \\ 0 & 0 & \frac{271}{3}m\ell^2 \end{pmatrix}.$$

5. Il momento di inerzia I_G^{zz} complessivo del corpo rispetto alla retta ortogonale al piano passante per il baricentro G .

$$I_G^{zz} = \frac{355}{21}m\ell^2.$$



2. In un piano verticale, un'asta OA , di lunghezza 4ℓ e massa $2m$ è vincolata a ruotare attorno all'estremo O . Una lamina rettangolare omogenea di lati $\overline{BC} = 2\ell$ e $\overline{CD} = \ell$, e massa $4m$, è saldata nel suo baricentro all'estremo A dell'asta, in modo che il lato BC sia ortogonale ad OA . Due forze di richiamo elastiche, di costante $k_1 = \gamma \frac{mg}{\ell}$ e $k_2 = 4 \frac{mg}{\ell}$, rispettivamente, attraggono A verso due punti $P_1 = (4\ell, 0)$ e $P_2 = (-2\ell, 0)$ dell'asse orizzontale passante per O . Usando come coordinata lagrangiana l'angolo ϑ che OA forma con la verticale discendente, contato positivamente in senso antiorario, si determini:

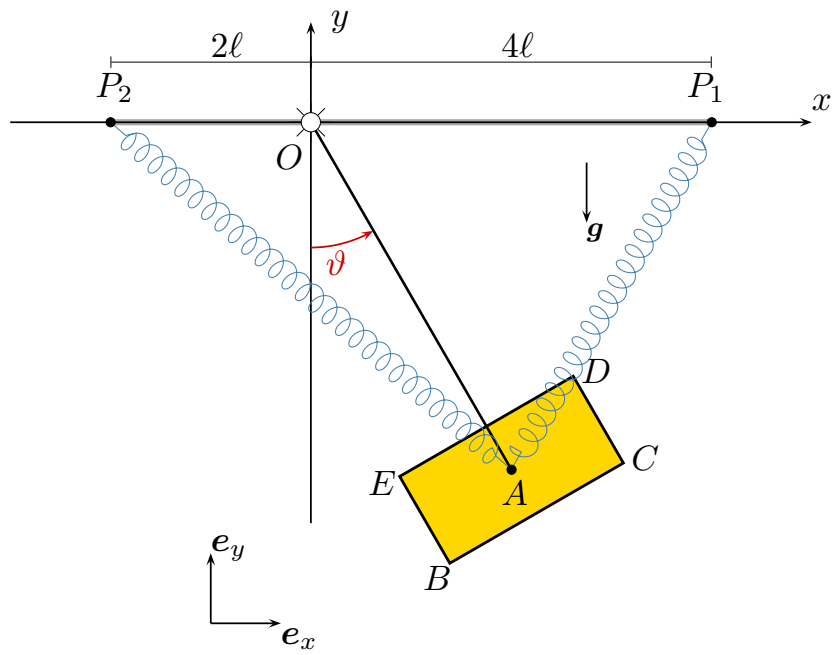
1. l'energia cinetica $T(\vartheta, \dot{\vartheta})$ del sistema; $T(\vartheta, \dot{\vartheta}) = \frac{1}{2} \frac{229}{3} m\ell^2 \dot{\vartheta}^2$.
2. il potenziale $U(\vartheta)$ del sistema; $U(\vartheta) = 20mg\ell \cos \vartheta + 16mg\ell(\gamma - 2) \sin \vartheta$.
3. la/e configurazioni di equilibrio del sistema; $\vartheta_1 = \arctan\left((\gamma - 2)\frac{4}{3}\right)$; $\vartheta_2 = \vartheta_1 + \pi$.
4. la stabilità della/e configurazioni di equilibrio trovate;

$$\vartheta_1: \text{stabile } \forall \gamma > 0; \quad \vartheta_2: \text{instabile } \forall \gamma > 0.$$

5. per quale valore di γ è possibile una configurazione di equilibrio con OA verticale; $\gamma = 2$.
6. la frequenza delle piccole oscillazioni attorno alla configurazione equilibrio stabile in corrispondenza del valore γ trovato al punto precedente.

$$\omega = 2\pi f = \sqrt{\frac{60}{229}} \sqrt{\frac{g}{\ell}}.$$

Domande



1. Definizione e proprietà della matrice di inerzia per un corpo rigido.
2. Composizione delle velocità nella cinematica relativa.