

Università di Pavia
Facoltà di Ingegneria
 Esame di Meccanica Razionale
 Appello del 15 aprile 2004
Soluzioni: parte II

Q1. Trovare la posizione del centro c del cerchio osculatore alla curva

$$p(t) - O = (e^{2t} - 1)\mathbf{e}_x + (\cos t - 1)\mathbf{e}_y + \sin^2 2t \mathbf{e}_z \quad t \in [0, \pi]$$

nel punto corrispondente a $t = 0$.

Per risolvere il quesito, occorre conoscere la curvatura $\kappa(t)$ ed il versore normale \mathbf{n} nel punto; si ha, infatti:

$$c(0) - O = p(0) - O + \frac{\mathbf{n}(0)}{\kappa(0)}; \quad (1)$$

$\kappa(t)$ è data dalla formula

$$\kappa(t) = \frac{|\dot{p}(t) \wedge \ddot{p}(t)|}{|\dot{p}(t)|^3}. \quad (2)$$

Calcoliamo le derivate:

$$\dot{p}(t) = 2e^{2t}\mathbf{e}_x - \sin t\mathbf{e}_y + 2\sin 4t\mathbf{e}_z \quad (3a)$$

$$\ddot{p}(t) = 4e^{2t}\mathbf{e}_x - \cos t\mathbf{e}_y + 8\cos 4t\mathbf{e}_z, \quad (3b)$$

che, nel punto $t = 0$ assumono i valori

$$\dot{p}(0) = 2\mathbf{e}_x \quad (4a)$$

$$\ddot{p}(0) = 4\mathbf{e}_x - \mathbf{e}_y + 8\mathbf{e}_z, \quad (4b)$$

e si ha:

$$\dot{p}(0) \wedge \ddot{p}(0) = 2(-8\mathbf{e}_y - \mathbf{e}_z). \quad (5)$$

Sostituendo le (4) e la (5) in (2) otteniamo

$$\frac{\sqrt{65}}{4}. \quad (6)$$

Inoltre, possiamo determinare immediatamente il versore binormale \mathbf{b} :

$$\mathbf{b} = \frac{\dot{p}(0) \wedge \ddot{p}(0)}{|\dot{p}(0) \wedge \ddot{p}(0)|} = -\frac{8\mathbf{e}_y + \mathbf{e}_z}{\sqrt{65}}, \quad (7)$$

da cui ricaviamo immediatamente il versore normale \mathbf{n} :

$$\mathbf{n} = \mathbf{b} \wedge \mathbf{t} = \frac{-\mathbf{e}_y + 8\mathbf{e}_z}{\sqrt{65}}, \quad (8)$$

Sostituendo le (6) e (8) nella (1) abbiamo, alla fine:

$$\color{red} c(0) - O = \frac{4}{65}(-\mathbf{e}_y + 8\mathbf{e}_z). \quad (9)$$

Q2. Sia \mathbf{T} un tensore tale che

$$\begin{cases} \mathbf{T}\mathbf{e}_x = \mathbf{e}_y - \mathbf{e}_z \\ \mathbf{T}\mathbf{e}_y = \mathbf{e}_y + 2\mathbf{e}_x \\ \mathbf{T}\mathbf{e}_z = 3\mathbf{e}_y + 2\mathbf{e}_z, \end{cases}$$

Calcolare $\mathbf{T}^2(\mathbf{e}_x + \mathbf{e}_z)$.

Poiché un tensore è un'applicazione lineare, conoscendo come agisce sulla base $\{\mathbf{e}_x, \mathbf{e}_y, \mathbf{e}_z\}$, possiamo calcolare prima $\mathbf{T}(\mathbf{e}_x + \mathbf{e}_z)$:

$$\begin{aligned} \mathbf{T}(\mathbf{e}_x + \mathbf{e}_z) &= \mathbf{T}\mathbf{e}_x + \mathbf{T}\mathbf{e}_z \\ &= \mathbf{e}_y - \mathbf{e}_z + 3\mathbf{e}_y + 2\mathbf{e}_z \\ &= 4\mathbf{e}_y + \mathbf{e}_z; \end{aligned} \tag{10}$$

ora possiamo applicare una seconda volta \mathbf{T} all'ultimo termine della (10), e abbiamo la quantità richiesta:

$$\begin{aligned} \mathbf{T}^2(\mathbf{e}_x + \mathbf{e}_z) &= \mathbf{T}(4\mathbf{e}_y + \mathbf{e}_z) \\ &= 4(\mathbf{e}_y + 2\mathbf{e}_x) + (3\mathbf{e}_y + 2\mathbf{e}_z) \\ &= 8\mathbf{e}_x + 7\mathbf{e}_y + 2\mathbf{e}_z. \end{aligned} \tag{11}$$

Alternativamente, si potrebbe rappresentare i tensori in forma matriciale, eseguire i prodotti fra matrici e vettori, e ritornare alla forma diadica dopo avere eseguito il calcolo.

Q3. La struttura rigida riportata in Figura 2 è posta in un piano verticale ed è composta da tre aste omogenee rettilinee di massa trascurabile. L'asta verticale OA di lunghezza ℓ è incernierata a terra in O ; l'asta AB , di lunghezza 2ℓ , è vincolata a terra da un carrello verticale posto in B , alla stessa quota di O , ed è incernierata alla prima asta in A ; infine, l'asta BC , di lunghezza ℓ , ha gli estremi incernierati in B e in un punto C fisso a terra, posto sulla verticale per B . Su BC agisce una coppia di momento $\mathbf{M} = -2mg\ell\mathbf{e}_z$; sull'asta AB agisce un carico distribuito con densità lineare $\mathbf{f}(P) = -3\frac{mg}{\ell^2}s\mathbf{e}_y$, dove s è la distanza di P da B . Determinare la reazione Φ_C esercitata sulla struttura in C .

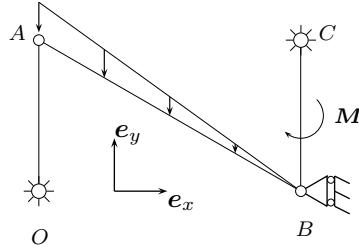


Fig. 2

Cominciamo eliminando l'asta AO , che è scarica e vincolata agli estremi da cerniere: la sua azione su resto della struttura sarà, pertanto, diretta lungo la congiungente gli estremi:

$$\Phi_{AO} = N\mathbf{e}_y; \tag{12}$$

il carico distribuito su AB è equivalente ad una forza

$$\begin{aligned}\mathbf{F} &= -\mathbf{e}_y \int_0^{2\ell} 3 \frac{mg}{\ell^2} s ds \\ &= -6mg\ell \mathbf{e}_y = -F \mathbf{e}_y;\end{aligned}\quad (13)$$

il punto di applicazione della forza \mathbf{F} può essere collocato sull'asta ad una distanza da B pari a $2/3$ della lunghezza di AB , affinché il suo momento sia equivalente a quello del carico distribuito. Imponendo l'equilibrio del momento M_B^{AB} calcolato in B delle forze agenti sull'asta AB , otteniamo:

$$N \cancel{\ell} \frac{\sqrt{3}}{\cancel{\ell}} = 6mg \frac{2}{3} \cancel{\ell} \frac{\sqrt{3}}{\cancel{\ell}}, \quad (14)$$

da cui

$$N = 4mg. \quad (15)$$

Considerando che la reazione vincolare che il carrello in B esercita sulla struttura è della forma $\Phi_B = \Phi_B \mathbf{e}_x$, se imponiamo l'equilibrio del momento M_A^{ABC} calcolato in A delle forze agenti sulle aste AB e BC abbiamo:

$$\Phi_B \ell - 2mg\ell = 0, \quad (16)$$

da cui otteniamo, immediatamente

$$\Phi_B = 2mg. \quad (17)$$

La reazione vincolare Φ_C in C si ottiene ora scrivendo la prima equazione cardinale per le due aste AB e BC :

$$N \mathbf{e}_y + \mathbf{F} + \Phi_B \mathbf{e}_x + \Phi_C \mathbf{e}_y = \mathbf{0}, \quad (18)$$

da cui:

$$\Phi_C = mg(-2\mathbf{e}_x + 2\mathbf{e}_y). \quad (19)$$

Q4. In un piano verticale, un'asta OA omogenea di lunghezza 3ℓ e massa m ha l'estremo O vincolato a ruotare attorno ad un punto fisso; un anellino P di dimensioni trascurabili e massa m è libero di scorrere lungo l'asta, e viene attirato verso O da una molla di lunghezza a riposo nulla e costante elastica $3 \frac{mg}{\ell}$ (vedi Figura 1). Calcolare le frequenze delle piccole oscillazioni attorno alla configurazione di equilibrio con l'asta verticale, con A sotto O

Indichiamo con ϑ l'angolo che l'asta forma con la semiretta verticale passante per O , contato positivo in senso antiorario; sia, invece, s l'ascissa di P lungo l'asta, misurata a partire da O .

L'energia cinetica risulta essere:

$$T = \frac{3}{2}m\ell^2 \dot{\vartheta}^2 + \frac{1}{2}m(\dot{s}^2 + s^2 \dot{\vartheta}^2), \quad (20)$$

mentre per l'energia potenziale abbiamo:

$$V = -mg \left(\frac{3}{2}\ell + s \right) \cos \vartheta + \frac{3mg}{2\ell} s^2. \quad (21)$$

Le configurazioni di equilibrio si trovano annullando il gradiente di $V(\vartheta, s)$:

$$\begin{aligned}\frac{\partial V}{\partial \vartheta} &= mg \sin \vartheta \left(\frac{3}{2}\ell + s \right) = 0 \\ \frac{\partial V}{\partial s} &= \frac{3mg}{\ell} s - mg \cos \vartheta = 0;\end{aligned}\quad (22)$$

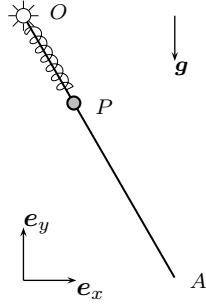


Fig. 1

ponendo $\vartheta = \vartheta_{eq} = 0$ nelle (22), otteniamo che, nella configurazione di equilibrio descritta dal testo, la s assume il valore s_{eq} dato da:

$$s_{eq} = \frac{1}{3}\ell.$$

Per trovare le pulsazioni dei modi normali, dobbiamo procedere alla diagonalizzazione simultanea delle forme quadratiche associate alle matrici A e B i cui elementi sono così definiti, rispettivamente:

$$A_{ij} = \left. \frac{\partial^2 T}{\partial \dot{q}_i \partial \dot{q}_j} \right|_{q=q_0} \quad (23a)$$

$$B_{ij} = \left. \frac{\partial^2 V}{\partial q_i \partial q_j} \right|_{q=q_0} \quad (23b)$$

dove, per brevità, abbiamo posto $q := (q_1, q_2) := (\vartheta, s)$; otteniamo, inserendo i valori di ϑ_{eq} e s_{eq} :

$$A = \begin{pmatrix} \frac{28}{9}m\ell^2 & 0 \\ 0 & m \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} \frac{11}{6}mg & 0 \\ 0 & 3\frac{mg}{\ell} \end{pmatrix} \quad (24)$$

anzitutto, notiamo che la matrice hessiana dell'energia potenziale (23b) è definita positiva, e questo permette subito di affermare che la configurazione di equilibrio trovata è effettivamente stabile.

Le due frequenze (pulsazioni) ω_1 e ω_2 delle piccole oscillazioni attorno alla posizione si trovano immediatamente, poiché entrambe le matrici (24) sono già diagonali: si avrà, pertanto:

$$\omega_1^2 = \frac{B_{11}}{A_{11}} \quad \text{e} \quad \omega_2^2 = \frac{B_{22}}{A_{22}}, \quad (25)$$

ossia:

$$\omega_{1,2} = \frac{1}{2} \sqrt{\frac{33g}{14\ell}}, \sqrt{\frac{3g}{\ell}}. \quad (26)$$