

*Università di Pavia*  
*Facoltà di Ingegneria*  
Esame di Meccanica Razionale  
Appello del 17 luglio 2003  
**Soluzioni (Parte I)**

**Q1.** *Trovare la torsione della curva*

$$p(t) - O = 6t\mathbf{e}_x + 3(t^2 - 1)\mathbf{e}_y + 4(t^3 - 1)\mathbf{e}_z$$

nel punto corrispondente ad  $t = 0$ .

La torsione  $\tau$  si calcola tramite la formula

$$\tau = -\frac{p' \wedge p'' \cdot p'''}{|p' \wedge p''|^2}$$

dove gli apici indicano derivazioni rispetto al parametro  $t$ . Dal testo abbiamo

$$p'(0) = 6\mathbf{e}_x \quad p''(0) = 6\mathbf{e}_y \quad p'''(0) = 24\mathbf{e}_z$$

da cui segue  $p' \wedge p''(0) = 36\mathbf{e}_z$  e dunque

$$\tau = -\frac{2}{3}.$$

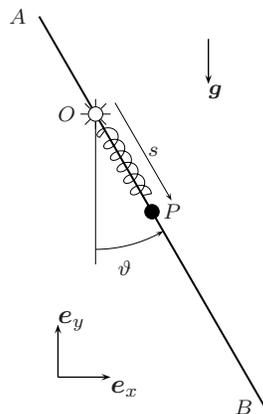
**Q2.** *In un piano verticale, un'asta omogenea  $AB$  di massa  $3m$  e lunghezza  $\ell$  è libera di ruotare attorno ad un punto fisso  $O$  tale che  $OA = \ell/4$ . Un anellino  $P$  avente dimensioni trascurabili e di massa  $\frac{m}{2}$  è libero di scorrere lungo l'asta e viene attratto verso  $O$  da una molla avente lunghezza a riposo nulla e costante elastica  $\frac{mg}{\ell}$ . Calcolare le frequenze delle piccole oscillazioni in un intorno della posizione di equilibrio stabile.*

Sia  $s \in [-\ell/4, 3\ell/4]$  l'ascissa di  $P$  su  $AB$  contata a partire da  $O$  e  $\vartheta$  l'angolo formato da  $AB$  con la verticale. L'energia potenziale  $V$  del sistema è

$$V(s, \vartheta) = \frac{mg}{2\ell}s^2 - \frac{3mg\ell}{4}\cos\vartheta - \frac{mg}{2}s\cos\vartheta,$$

dove abbiamo preso l'orizzontale per  $O$  come quota di riferimento per l'energia potenziale gravitazionale. Le posizioni di equilibrio si ottengono annullando le derivate di  $V$  rispetto ad  $s$  ed a  $\vartheta$

$$\begin{cases} \frac{mg}{\ell}s - \frac{mg}{2}\cos\vartheta = 0 \\ mg\sin\vartheta\left(\frac{3\ell}{4} + \frac{s}{2}\right) = 0 \end{cases}$$



da cui si ottengono le posizioni  $s = \frac{\ell}{2}$ ,  $\vartheta = 0$  ed  $s = -\frac{\ell}{2}$ ,  $\vartheta = \pi$ . La forma hessiana di  $V$  ha elementi

$$\begin{cases} V_{ss} = \frac{mg}{\ell} \\ V_{s\vartheta} = V_{\vartheta s} = \frac{mg}{2} \sin \vartheta \\ V_{\vartheta\vartheta} = mg \cos \vartheta \left( \frac{3\ell}{4} + \frac{s}{2} \right) \end{cases}$$

ed una verifica diretta permette di concludere che solo nella configurazione di equilibrio in cui  $s = \frac{\ell}{2}$ ,  $\vartheta = 0$  la forma hessiana è definita positiva e dunque corrisponde ad una posizione di equilibrio stabile. Per procedere, calcoliamo l'energia cinetica del sistema

$$T = \frac{1}{2} I_{Oz} \dot{\vartheta}^2 + \frac{m}{4} v_P^2,$$

dove  $I_{Oz}$  è il momento di inerzia dell'asta rispetto ad un asse passante per  $O$ , diretto lungo  $e_z$  e  $v_P$  è il modulo della velocità di  $P$ . Poiché  $|P - O| = \ell/4$ , grazie al teorema di HUYGENS-STEINER concludiamo che  $I_{Oz} = \frac{7m}{16} \ell^2$ , mentre derivando rispetto al tempo il vettore

$$P - O = \frac{\ell}{4} [s \sin \vartheta e_x - s \cos \vartheta e_y]$$

otteniamo

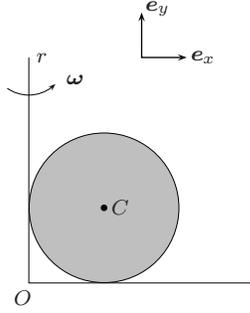
$$v_P^2 = \dot{s}^2 + s^2 \dot{\vartheta}^2.$$

Sommando i vari contributi concludiamo che

$$T = \frac{m}{4} \left[ \frac{7}{8} \ell^2 + s^2 \right] \dot{\vartheta}^2 + \frac{m}{4} \dot{s}^2$$

da cui ricaviamo la forma quadratica  $A$  associata

$$A = \begin{pmatrix} \frac{9}{16} m \ell^2 & 0 \\ 0 & \frac{m}{2} \end{pmatrix}.$$



Poiché anche la forma hessiana  $B$  nella configurazione di equilibrio stabile

$$B = \begin{pmatrix} mg\ell & 0 \\ 0 & \frac{mg}{\ell} \end{pmatrix}.$$

è già in forma diagonale, la soluzione dell'equazione  $\det(\lambda A - B) = 0$  è alquanto semplificata e consente di ricavare le frequenze delle piccole oscillazioni immediatamente

$$\omega_1 = \sqrt{\lambda_1} = \sqrt{\frac{2g}{\ell}} \quad \omega_2 = \sqrt{\lambda_2} = \sqrt{\frac{16g}{9\ell}}.$$

**Q3.** Un disco omogeneo di massa  $\frac{m}{2}$  e raggio  $3R$  è vincolato a restare nella posizione indicata in figura mentre il piano in cui si trova ruota attorno alla retta  $r$  con velocità angolare  $\omega = 4\omega e_y$ . Calcolare il momento delle forze centrifughe agenti sul disco rispetto al polo  $O$ .

Il momento delle forze centrifughe rispetto ad un punto che, come  $O$ , giace sull'asse di rotazione  $r$  è

$$M_O = \mathbb{I}_O \omega \wedge \omega,$$

dove  $\mathbb{I}_O$  è il tensore di inerzia del disco rispetto ad  $O$ . Dal teorema di HUYGENS-STEINER, detto  $C$  il centro di massa del disco, ricaviamo

$$\mathbb{I}_O \omega = \mathbb{I}_C \omega + \frac{m}{2} d^2 (\omega - (e_{CO} \cdot \omega) e_{CO}),$$

dove  $e_{CO}$  è il versore associato a  $C - O$  e  $d = |C - O| = 3R\sqrt{2}$ . Poiché la direzione  $e_y$  è direzione centrale di inerzia abbiamo

$$\mathbb{I}_C \omega = 4\omega \mathbb{I}_C e_y = (9/2)m\omega R^2 e_y$$

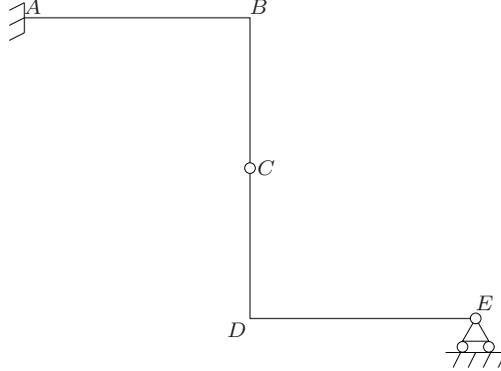
e dunque  $\mathbb{I}_C \omega \wedge \omega = \mathbf{0}$ . Abbiamo allora

$$M_O = -144(e_{CO} \cdot e_y)(e_{CO} \wedge e_y)mR^2\omega^2$$

e, siccome  $\mathbf{e}_{CO} = \frac{\sqrt{2}}{2}[\mathbf{e}_x + \mathbf{e}_y]$ ,

$$\mathbf{M}_O = -72m\omega^2 R^2 \mathbf{e}_z.$$

**Q4.** La struttura rigida riportata in Figura è composta dalle aste  $ABC$  e  $CDE$ , sagomate ad  $L$  ed incerniate tra loro in  $C$ . L'asta  $ABC$  ha peso trascurabile ed è incastrata in  $A$  mentre  $CDE$  è omogenea di peso  $2p$  ed è vincolata da un carrello in  $E$ . Sapendo che  $BC = CD = 3\ell$  e  $AB = DE = 3\ell$ , calcolare il modulo  $\Phi$  della discontinuità dello sforzo assiale in  $B$ .



La discontinuità è imputabile allo spigolo che l'asta  $ABC$  forma in  $B$ , visto che non ci sono carichi concentrati in  $B$ . Spezziamo l'asta in  $C$  e consideriamo l'asta  $CDE$ . Il tratto  $DE$  dell'asta ha peso  $p$ , così come il tratto  $CD$ . Inoltre, la reazione di cerniera in  $C$  ha componente solo lungo la verticale, in quanto non vi sono carichi od altre reazioni vincolari con componenti non nulle lungo  $\mathbf{e}_x$ . Richiedendo l'equilibrio dei momenti rispetto ad  $E$  e ponendo  $\Phi_C = \Phi_C \mathbf{e}_y$ , abbiamo

$$\Phi_C = \frac{3}{2}p.$$

Sezioniamo in  $B$  l'asta  $ABC$  su cui agisce in  $C$  la forza  $-\Phi_C = -\frac{3}{2}p\mathbf{e}_y$  e consideriamo lo sforzo agente in  $B$ . Poiché sul tratto  $BC$  non agisce altra forza che  $-\Phi_C$ , lo sforzo in  $B$  è

$$\mathbf{T} = \frac{3}{2}p\mathbf{e}_y;$$

poiché, se orientiamo l'asta  $ABC$  partendo da  $C$ , la tangente in  $B$  a  $BC$  è  $\mathbf{e}_y$  mentre la tangente in  $B$  a  $BA$  è  $-\mathbf{e}_x$ , sforzo  $\mathbf{T}(B)$  è puramente assiale in  $B$ , pensato come punto di  $BC$ , e puramente di taglio in  $B$ , pensato come punto di  $AB$ . Possiamo concludere che il modulo della discontinuità dello sforzo assiale è pari al modulo di  $\mathbf{T}$  stesso, cioè

$$\Phi = \frac{3}{2}p.$$