

UNIVERSITÀ DI PAVIA
FACOLTÀ DI INGEGNERIA
Esame di Meccanica Razionale (Parte I)
23 settembre 2004

Il *candidato* scriva nello spazio sottostante il proprio Cognome e Nome.

COGNOME

NOME

La *prova* consta di 4 Quesiti e durerà 2 ore. *Non è permesso* consultare testi od appunti, al di fuori di quelli distribuiti dalla Commissione.

La *risposta* a ciascuno di essi va scelta *esclusivamente* tra quelle già date nel testo, annerendo *un solo* circoletto \bigcirc . Una sola è la risposta corretta. Qualora sia data più di una risposta allo stesso quesito, questa sarà considerata errata, anche se una delle risposte date è corretta.

I *punteggi* per ciascun quesito sono dichiarati in *trentesimi* sul testo, nel seguente formato

{E,NE,A}

dove **E** è il punteggio assegnato in caso di risposta *Esatta*, **NE** quello in caso di risposta *Non Esatta* e **A** quello in caso di risposta *Assente*. L'esito finale della prova è determinato dalla somma *algebrica* dei punteggi parziali. Spazio riservato alla Commissione. *Non scrivere nelle caselle sottostanti!*

ESITO | | |

QUESITI

Q1. Due aste omogenee OA ed OB sono libere di ruotare attorno al loro estremo comune O . L'asta OA ha massa m e lunghezza ℓ mentre OB ha massa βm e lunghezza $\alpha \ell$ (Figura 1). Entrambe le aste sono allineate lungo e_y all'istante $t = 0$ e, a partire da tale istante eseguono una rotazione uniforme: OA con velocità angolare $\omega_0 = -\omega_0 e_z$ ed OB con velocità angolare $\omega_1 = -12\omega_0 e_z$. Trovare l'espressione del momento di inerzia delle due aste rispetto all'asse passante per O , diretto lungo e_y .

{5,-1,0}

Soluzione

$\bigcirc I_{Oy} = \frac{m\ell^2}{3}(\sin^2 \omega_0 t + \beta\alpha^2 \sin^2 12\omega_0 t)$

$\bigcirc I_{Oy} = \frac{m\ell^2}{3}(\sin^2 \omega_0 t + \beta\alpha^2 \sin^2 12\omega_0 t)$

Q2. Dati i tensori:

$$\begin{cases} \mathbf{A} = (e_x - \alpha e_y) \otimes e_x \\ \mathbf{B} = (e_y + \beta e_z) \otimes e_z \end{cases}$$

trovare l'espressione del tensore $\mathbf{L} := (\mathbf{A} + \mathbf{B})^2 = (\mathbf{A} + \mathbf{B})(\mathbf{A} + \mathbf{B})$.

{5,-1,0}

Soluzione

- $L = (\mathbf{e}_x \otimes \mathbf{e}_x - \alpha \mathbf{e}_y \otimes \mathbf{e}_x + \beta \mathbf{e}_y \otimes \mathbf{e}_z + \beta^2 \mathbf{e}_z \otimes \mathbf{e}_z)$
 $L = (\mathbf{e}_x \otimes \mathbf{e}_x - \alpha \mathbf{e}_y \otimes \mathbf{e}_x + \beta \mathbf{e}_y \otimes \mathbf{e}_z + \beta^2 \mathbf{e}_z \otimes \mathbf{e}_z)$

Q3. Si consideri un corpo rigido \mathcal{B} di massa m . Se $\boldsymbol{\omega}$ è la velocità angolare di \mathcal{B} , G il centro di massa di \mathcal{B} , $\mathbf{v}_O \neq \mathbf{0}$ la velocità di un punto O di \mathcal{B} diverso da G e \mathbb{I}_O il tensore di inerzia di \mathcal{B} rispetto ad O , quale tra le seguenti è l'espressione corretta per l'energia cinetica T di \mathcal{B}

{5,-1,0}

Risposta

- $T = \frac{1}{2}mv_O^2 + \frac{1}{2}\mathbb{I}_O\boldsymbol{\omega} \cdot \boldsymbol{\omega} + mv_O \cdot \boldsymbol{\omega} \wedge (G - O)$
 $T = \frac{1}{2}mv_O^2 + \frac{1}{2}\mathbb{I}_O\boldsymbol{\omega} \cdot \boldsymbol{\omega}$
 $T = \frac{1}{2}mv_G^2 + \frac{1}{2}\mathbb{I}_O\boldsymbol{\omega} \cdot \boldsymbol{\omega}$
 $T = \frac{1}{2}\mathbb{I}_O\boldsymbol{\omega} \cdot \boldsymbol{\omega}$

Q4. In un piano verticale, un'asta omogenea OA di massa αm e lunghezza βl è incernierata in O ad un punto fisso. In A agisce una forza elastica di costante $\gamma mg/l$ sempre diretta lungo la verticale (Figura 3). Quanto vale l'angolo ϑ formato dall'asta con la verticale nella configurazione di equilibrio stabile?

{5,-1,0}

Soluzione

- $\vartheta = 0$
 $\vartheta = \arccos \frac{\alpha}{2\gamma\beta^2}$

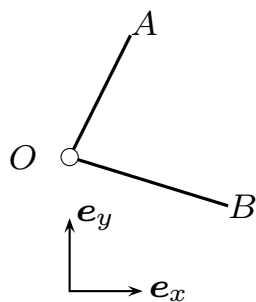


Fig. 1

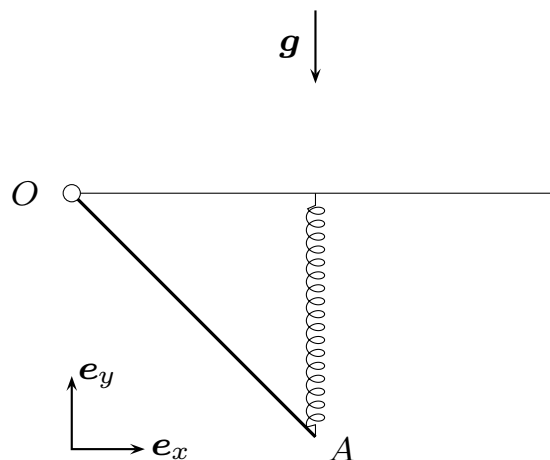


Fig. 2