

UNIVERSITÀ DI PAVIA
FACOLTÀ DI INGEGNERIA
Esame di Meccanica Razionale (Parte I)
6 Febbraio 2003

Il **candidato** scriva nello spazio sottostante il proprio Cognome e Nome.

COGNOME

NOME

La prima parte della **prova** consta di **4** Quesiti e durerà **2 ore**. **Non è permesso** consultare testi od appunti, al di fuori di quelli distribuiti dalla Commissione.

La **risposta** a ciascuno di essi va scelta **esclusivamente** tra quelle già date nel testo, annerendo **un solo** circoletto \bigcirc . Una sola è la risposta corretta. Qualora sia data più di una risposta allo stesso quesito, questa sarà considerata errata, anche se una delle risposte date è corretta.

I **punteggi** per ciascun quesito sono dichiarati in *trentesimi* sul testo, nel seguente formato

{E,NE,A}

dove **E** è il punteggio assegnato in caso di risposta *Esatta*, **NE** quello in caso di risposta *Non Esatta* e **A** quello in caso di risposta *Assente*. L'esito finale della prova è determinato dalla somma *algebraica* dei punteggi parziali.

ESITO | |

QUESITI

Q1. Si consideri il seguente sistema di vettori applicati:

$$\begin{cases} \mathbf{v}_1 = 3\mathbf{e}_x + \mathbf{e}_y + 2\mathbf{e}_z & \text{applicato in } P_1 - O \equiv (1, 0, 1), \\ \mathbf{v}_2 = -2\mathbf{e}_y & \text{applicato in } P_2 - O \equiv (2, 1, \beta), \\ \mathbf{v}_3 = 3\mathbf{e}_x - \mathbf{e}_z & \text{applicato in } P_3 - O \equiv (0, \beta, 0). \end{cases}$$

Trovare per quale valore di β il trinomio invariante del sistema ha valore 2.

{5,-1,0}

Soluzione

$\beta = 6$ $\beta = -9$ $\beta = 4$ $\beta = 3$ $\beta = 5$ $\beta = -1$ $\beta = 7$ $\beta = -8$

Q2. Sia \mathcal{B} un corpo rigido di massa m , P e Q due suoi punti distinti dal centro di massa C . Dette d_{CP} e d_{CQ} le distanze di P e Q da C ; \mathbf{e}_{CP} ed \mathbf{e}_{CQ} i versori associati a $P - C$ e $Q - C$, qual è il legame corretto tra i tensori di inerzia \mathbf{I}_P ed \mathbf{I}_Q ?

{5,-1,0}

Soluzione

- $\mathbf{I}_P = m[d_{CP}^2(\mathbf{I} - \mathbf{e}_{CP} \otimes \mathbf{e}_{CP}) - d_{CQ}^2(\mathbf{I} - \mathbf{e}_{CQ} \otimes \mathbf{e}_{CQ})].$
 $\mathbf{I}_P = \mathbf{I}_Q + m[d_{CP}^2(\mathbf{I} + \mathbf{e}_{CP} \otimes \mathbf{e}_{CP}) - d_{CQ}^2(\mathbf{I} + \mathbf{e}_{CQ} \otimes \mathbf{e}_{CQ})].$

- $\mathbf{I}_P = \mathbf{I}_Q + md_{CP}^2[(\mathbf{I} - \mathbf{e}_{CP} \otimes \mathbf{e}_{CP}) - (\mathbf{I} - \mathbf{e}_{CQ} \otimes \mathbf{e}_{CQ})]$.
 $\mathbf{I}_P = m[d_{CP}^2(\mathbf{I} + \mathbf{e}_{CP} \otimes \mathbf{e}_{CP}) - d_{CQ}^2(\mathbf{I} - \mathbf{e}_{CQ} \otimes \mathbf{e}_{CQ})]$.
 $\mathbf{I}_P = \mathbf{I}_Q + m[d_{CP}^2(\mathbf{I} - \mathbf{e}_{CP} \otimes \mathbf{e}_{CP}) - d_{CQ}^2(\mathbf{I} - \mathbf{e}_{CQ} \otimes \mathbf{e}_{CQ})]$.
 $\mathbf{I}_P = \mathbf{I}_Q - m[d_{CP}^2 \mathbf{e}_{CP} \otimes \mathbf{e}_{CP} + d_{CQ}^2 \mathbf{e}_{CQ} \otimes \mathbf{e}_{CQ}]$.
 $\mathbf{I}_P = m[d_{CP}^2(\mathbf{I} - \mathbf{e}_{CQ} \otimes \mathbf{e}_{CP}) - d_{CQ}^2(\mathbf{I} - \mathbf{e}_{CQ} \otimes \mathbf{e}_{CP})]$.
 $\mathbf{I}_P = \mathbf{I}_Q + m[d_{CP}^2(\mathbf{I} + \mathbf{e}_{CQ} \otimes \mathbf{e}_{CP}) - d_{CQ}^2(\mathbf{I} + \mathbf{e}_{CP} \otimes \mathbf{e}_{CQ})]$.

Q3. In un piano verticale una lamina quadrata omogenea di lato ℓ e massa $2m$ trasla senza attrito lungo una guida orizzontale ed ha il centro C attratto da una forza elastica di costante $2k$ verso un punto fisso O , posto alla stessa quota. In C è incernierato l'estremo di un'asta omogenea di lunghezza ℓ e massa $4m$ (Figura 1). Scrivere l'equazione di LAGRANGE corrispondente alla variabile x .

{5,-1,0}

Soluzione

- $3m\ddot{x} + m\ell\ddot{\vartheta} \cos \vartheta - m\ell\dot{\vartheta}^2 \sin \vartheta = -4kx$ $6m\ddot{x} + m\ell\ddot{\vartheta} \cos \vartheta - m\ell\dot{\vartheta}^2 \sin \vartheta = -8kx$
 $5m\ddot{x} + 2m\ell\ddot{\vartheta} \cos \vartheta - 2m\ell\dot{\vartheta}^2 \sin \vartheta = -2kx$ $5m\ddot{x} + 2m\ell\ddot{\vartheta} \cos \vartheta - 2m\ell\dot{\vartheta}^2 \sin \vartheta = -kx$
 $3m\ddot{x} + m\ell\ddot{\vartheta} \cos \vartheta - m\ell\dot{\vartheta}^2 \sin \vartheta = -kx$ $3m\ddot{x} + m\ell\ddot{\vartheta} \cos \vartheta - m\ell\dot{\vartheta}^2 \sin \vartheta = -2kx$
 $4m\ddot{x} + m\ell\ddot{\vartheta} \cos \vartheta - m\ell\dot{\vartheta}^2 \sin \vartheta = -kx$ $6m\ddot{x} + m\ell\ddot{\vartheta} \cos \vartheta - m\ell\dot{\vartheta}^2 \sin \vartheta = -2kx$

Q4. In un piano verticale, un filo omogeneo AB di peso di peso specifico costante $4p$ e lunghezza ℓ ha l'estremo A fissato e l'estremo B sollecitato da una forza orizzontale $\mathbf{f} = 3p\ell\mathbf{e}_x$ (Figura 2). Calcolare il dislivello d tra A e B all'equilibrio

{5,-1,0}

Soluzione

- $d = \frac{\ell}{2}$ $d = \frac{\ell}{3}$ $d = \frac{\ell}{5}$ $d = \frac{2\ell}{3}$ $d = \frac{\ell}{\sqrt{5}}$ $d = \ell(\sqrt{2} - 1)$ $d = \frac{3\ell}{4}$ $d = \frac{3\ell}{5}$

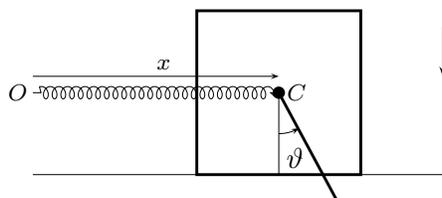


Fig. 1

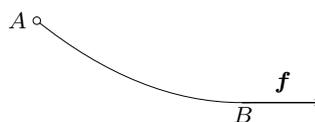


Fig. 2